

Obsah

Obsah	3
Predhovor.....	8
1 Ako vzniká obraz?	9
1.1 Ľudské videnie	11
1.2 Vizuálny systém	13
1.3 Obrazové snímače	15
1.4 Snímanie a ukladanie farebného obrazu, farebné modely	16
1.4.1 Model RGB.....	16
1.4.2 Model CMY(K)	17
1.4.3 Model HSB (HSV, HSI, HSL).....	17
1.4.4 Princípy snímania farebného obrazu	18
2 Parametre digitálneho obrazu	21
2.1 Model digitálneho obrazu	21
2.2 Priestorové rozlíšenie obrazu	22
2.3 Hĺbka obrazu.....	24
2.3.1 Binárne obrazy	24
2.3.2 Šedotónové, monochromatické obrazy	24
2.3.3 Farebné a komplexné obrazy	25
2.3.4 Multispektrálne obrazy	28
2.4 Typy a formáty obrazov	29
2.5 Konverzia digitálneho obrazu	32
2.5.1 Konverzia farebného obrazu na monochromatický	32
2.5.2 Konverzia monochromatických obrazov na farebné	33
2.6 Redukcia farieb, zníženie hĺbky	34
3 Geometrické transformácie	35
3.1 Zmena rozmeru obrazu	35
3.1.1 Metóda najbližšieho suseda	35
3.1.2 Bilineárna interpolácia	38
3.2 Oblast' záujmu, ROI (region of interest).....	41
3.3 Ostatné geometrické (affinné) transformácie.....	42

3.3.1	Prehľad geometrických transformácií.....	43
4	Jasová korekcia obrazu.....	45
4.1	Obrazový histogram.....	45
4.2	Kontrast	48
4.3	Bodové jasové transformácie	50
4.3.1	Lineárne prevodové charakteristiky.....	51
4.3.2	Nelineárne prevodové charakteristiky	54
4.4	Ekvalizácia histogramu	57
4.5	Jasové korekcie farebných obrazov.....	61
4.5.1	Ekvalizácia farebného obrazu.....	62
4.5.2	Vyváženie bielej.....	62
5	Aritmetické a logické operácie	64
5.1	Aritmetické operácie	65
5.1.1	Sčítanie	65
5.1.2	Odčítanie	67
5.1.3	Násobenie a delenie	68
5.2	Logické operácie	69
5.2.1	Operátor negácie (NOT)	70
5.2.2	Maskovanie obrazu	70
6	Priestorové lineárne filtrovanie	72
6.1	Maska filtra	72
6.2	Princíp lineárneho (konvolučného) filtrovania.....	73
6.3	Rozmazávacie filtre	75
6.4	Zaostrovacie filtre.....	79
6.5	Vybrané príklady šumu v obraze	86
6.5.1	Soľ a korenie.....	87
6.5.2	Uniformný-rovnomerný šum	87
6.5.3	Gaussov šum.....	88
7	Nelineárne priestorové filtre.....	89
8	Detekcia hrán	92
8.1	Hrana v obraze.....	92

8.2	Vlastnosti hrany	95
8.3	Hranové detektory založené na prvej derivácii	96
8.3.1	Prewittovej operátor	98
8.3.2	Sobelov operátor	99
8.3.3	Kompasové hranové detektory	100
8.4	Hranové detektory založené na druhej derivácii	101
8.5	Iné hranové detektory	103
8.6	Zlepšenie vlastností hranovej detekcie – Cannyho detektor	104
9	Segmentácia obrazu prahovaním	110
9.1	Prahovanie	111
9.2	Globálne prahovanie	112
9.2.1	Globálne prahovanie monochromatického obrazu s jedným prahom	112
9.2.2	Globálne prahovanie monochromatického obrazu s niekoľkými prahmi	113
9.2.3	Globálne prahovanie farebného obrazu	115
9.3	Výpočet optimálneho globálneho prahu	116
9.3.1	Iteratívna metóda výpočtu prahu podľa Ridlera a Calvarda	118
9.3.2	Otsuova metóda	119
9.4	Lokálne (adaptívne) prahovanie	123
9.4.1	Niblackov algoritmus	123
9.4.2	Background correction algoritmus	124
10	Morfologické operácie	126
10.1	Princíp morfologických operácií	127
10.2	Základné morfologické operácie	129
10.2.1	Erózia	129
10.2.2	Dilatácia	131
10.2.3	Otvorenie	133
10.2.4	Zatvorenie	133
10.3	Zložitejšie morfologické operácie	135
10.3.1	Vnútorný a vonkajší gradient objektu	135
10.3.2	Hit-Miss funkcia	136
10.3.3	Skeletonizácia	139

10.3.4	Stenčenie	141
10.3.5	Zhrubnutie.....	143
10.4	Šedotónová morfológia	146
10.4.1	Šedotónová erózia a dilatácia	146
10.4.2	Šedotónové otvorenie a zatvorenie.....	147
11	Analýza binárnych obrazov	148
11.1	Konektivita	148
11.2	Označovanie binárnych objektov (labelovanie).....	150
11.3	Charakteristiky objektov v binárnom obraze.....	152
11.3.1	Základné charakteristiky veľkosti a polohy objektov.....	152
11.3.2	Hodnotenie tvaru objektov v binárnom obraze.....	155
11.3.3	Kódovanie tvaru kontúry objektu	156
11.4	Houghova transformácia	160
11.4.1	Houghova transformácia pre priamky (v polárnom systéme)	160
11.4.2	Houghova transformácia pre kružnice	164
12	Vyhľadávanie objektov na základe vzoru.....	167
12.1	Pattern matching	168
12.2	Geometric matching	172
13	Frekvenčná doména obrazu	174
13.1	Dvojrozmerná diskrétna Fourierova transformácia (2D DFT)	175
13.2	Vybrané vlastnosti 2D DFT	180
13.3	Inverzná 2D Fourierova transformácia (2D IDFT)	183
13.4	Frekvenčné filtrovanie obrazu	183
13.4.1	Ideálny dolný prieplust.....	184
13.4.2	Dolný prieplust s postupným utlmením.....	185
13.4.3	Ideálny horný prieplust	186
13.4.4	Horný prieplust s postupným utlmením	187
	Praktická časť.....	190
I.	Prostredie Vision Assistant.....	191
II.	Základné obrazové funkcie v prostredí Vision Assistant.....	194
III.	Geometrické transformácie obrazu v prostredí Vision Assistant	197

IV.	Obrazový histogram a jasová korekcia obrazu v prostredí Vision Assistant.....	199
V.	Aritmetické a logické operácie v prostredí Vision Assistant	204
VI.	Lineárne a nelineárne priestorové filtre v prostredí Vision Assistant.....	208
VII.	Detekcia hrán v prostredí Vision Assistant	212
VIII.	Prahovanie obrazu v prostredí Vision Assistant.....	216
IX.	Spracovanie binárnych obrazov v prostredí Vision Assistant	224
X.	Vyhľadávanie vzorov v obraze v prostredí Vision Assistant.....	228
XI.	Frekvenčné filtrovanie obrazu v prostredí Vision Assistant.....	230
XII.	Prehľad konvolučných masiek.....	232
	Použitá literatúra	236